

Centro Ciência Viva de Tavira



Busca e Salvamento Junior **B**

EQUIPA FAÍSCA

- . Ricardo Pires
- . Guilherme Silvestre
- . Carolina Dores



O robô é constituído por:

- Fonte de alimentação
- Motores
- Sensores
- Processador
- Programador



O movimento é transmitido pelos servo-motores, situados nos lados esquerdo e direito ligados a rodas com pneus de borracha.

Os motores podem girar em direcções opostas e com velocidades diferentes sem a necessidade de aplicar um sistema de direcção.

Através da leituras dos sensores o robô é capaz de identificar a sua posição e corrigir seu trajecto.