

# ROBOTICA 2010

## BUSCA E SALVAMENTO

RUI PACHECO - SOFTWARE

JOAO RANA - HARDWARE

'Inicializacao dos perifericos

```
low_MOTOR_E_  
low_MOTOR_D_
```

'Programa principal  
do

```
  gosub Frente  
loop
```

'Procedimento Frente

Frente:

```
high_MOTOR_E_P1_  
low_MOTOR_E_P2_
```

```
high_MOTOR_D_P1_  
low_MOTOR_D_P2_
```

```
pwmout_MOTOR_E_, 10, 44  
pwmout_MOTOR_D_, 10, 44
```

```
return 'Terminar o procedimento - Frente.
```



# HYPER SPEED

ESCOLA SECUNDÁRIA DE MIRAFLORES

Oeiras