

Rescue2 .DEEC.uc.pt

Mentor:

Luis Filipe

Membros da equipa:

João Pedro Silveira

Rescue A
8-14



Sensores de luz:
Permitem saber a taxa
de reflexão da luz
numa superfície.



Os motores fazem com
que o robot se possa mecher.



Os sonares permitem
calcular distâncias
em redor do robot.

